

VSI17E, VSI18E, VSI19E

**Vakuum Transmitter
Vacuum Transducer**

EtherCAT[®] 



®Registered trademark of Beckhoff Automation GmbH

**Betriebsanleitung
Operating Instructions**

Inhaltsverzeichnis

| | | |
|----------|---|-----------|
| 1 | Hinweise für Ihre Sicherheit | 4 |
| 2 | Vakuum Transmitter VSI | 5 |
| 2.1 | Zur Orientierung | 5 |
| 2.2 | Lieferumfang | 5 |
| 2.3 | Produktbeschreibung | 6 |
| 3 | Installation | 7 |
| 3.1 | Hinweise zur Installation | 7 |
| 3.2 | Vakuumanschluss | 7 |
| 3.3 | Elektrischer Anschluss | 8 |
| 3.3.1 | Spannungsversorgung / RS485 Schnittstelle | 8 |
| 3.3.2 | EtherCAT ECAT Out / ECAT In | 9 |
| 4 | Betrieb | 10 |
| 4.1 | Allgemeines | 10 |
| 4.2 | Status LED | 11 |
| 4.3 | Kaltkathode ein- und ausschalten | 11 |
| 4.4 | Ausheizen | 12 |
| 5 | Kommunikation | 13 |
| 5.1 | Die serielle Schnittstelle des VSI | 13 |
| 5.2 | Die EtherCAT Schnittstelle des VSI | 14 |
| 5.3 | Parameterübersicht | 15 |
| 5.4 | Geräte-Parameter und Information | 16 |
| 5.5 | Messwertabfrage | 17 |
| 5.6 | Sensor Parameter | 17 |
| 6 | Wartung und Service | 20 |
| 7 | Technische Daten | 22 |
| 8 | Konformitätserklärung | 24 |

Hersteller:

Thyracont Vacuum Instruments GmbH

Max-Emanuel-Straße 10

D-94036 Passau

Tel.: ++49/851/95986-0

E-Mail: info@thyracont-vacuum.com

Internet: <https://www.thyracont-vacuum.com>

1 Hinweise für Ihre Sicherheit

- Lesen und befolgen Sie alle Punkte dieser Anleitung
- Informieren Sie sich über Gefahren, die vom Gerät ausgehen und Gefahren, die von Ihrer Anlage ausgehen
- Beachten Sie die Sicherheits- und Unfall-Verhütungsvorschriften
- Prüfen Sie regelmäßig die Einhaltung aller Schutzmaßnahmen
- Installieren Sie das VSI unter Einhaltung der entsprechenden Umgebungsbedingungen; die Schutzart ist IP54, d.h. die Geräte sind geschützt gegen Eindringen von Staub und Spritzwasser
- Beachten Sie beim Umgang mit den verwendeten Prozessmedien die einschlägigen Vorschriften und Schutzmaßnahmen
- Berücksichtigen Sie mögliche Reaktionen zwischen Werkstoffen und Prozessmedien, z. B. infolge der Eigenerwärmung des Produkts
- Gerät nicht eigenmächtig umbauen oder verändern
- Informieren Sie sich vor Aufnahme der Arbeiten über eine eventuelle Kontamination
- Beachten Sie im Umgang mit kontaminierten Teilen die einschlägigen Vorschriften und Schutzmaßnahmen
- Legen Sie beim Einsenden des Gerätes eine Kontaminationsbescheinigung bei
- Geben Sie die Sicherheitsvermerke an andere Benutzer weiter

Piktogramm-Definitionen



Wichtige Information über das Produkt, dessen Handhabung oder den jeweiligen Teil der Betriebsanleitung, auf den besonders aufmerksam gemacht werden soll



Gefahr von Schäden an Gerät oder Anlage



Gefahr von Personenschäden



Gefahr eines elektrischen Schlages beim Berühren der Kontakte



Starkes Magnetfeld!
Gefahr von Personenschäden

2 Vakuum Transmitter VSI

2.1 Zur Orientierung

Diese Betriebsanleitung ist gültig für Produkte mit den Artikelnummern VSI17E, VSI18E, VSI19E.

Sie finden die Artikelnummern auf dem Typenschild. Technische Änderungen ohne vorherige Anzeige sind vorbehalten.

2.2 Lieferumfang

Zum Lieferumfang gehören:

- Transmitter VSI
- Staubschutzkappe
- Betriebsanleitung

Lieferbares Zubehör:

- Zentrierdichtring DN25KF mit Metall-Schutzblende, ZZCH025
- Zentrierdichtring DN40KF mit Metall-Schutzblende, ZZCH040
- Metall-Schutzblende für DN40CF, ZZCH040CF

Stecker und Messkabel:

- Kabel 3m, für Stromversorgung, WE0012003
- Kabel 5m, für Stromversorgung, WE0012005
- Kabel 10m, für Stromversorgung, WE0012010
- Datenkabel 3m, 2xM12, Industrial Ethernet, WE1212003
- Datenkabel 5m, 2xM12, Industrial Ethernet, WE1212005
- Datenkabel 10m, 2xM12, Industrial Ethernet, WE1212010
- Datenkabel 3m, RJ45/M12, Industrial Ethernet, WE4512003
- Datenkabel 5m, RJ45/M12, Industrial Ethernet, WE4512005
- Datenkabel 10m, RJ45/M12, Industrial Ethernet, WE4512010

2.3 Produktbeschreibung

Der Vakuum Transmitter VSI dient zur Absolutdruck-Messung in gasförmigen Medien im Bereich $5,0 \times 10^{-9}$ - $2,0 \times 10^{-3}$ mbar. Er überträgt Messwerte und Daten per EtherCAT Schnittstelle und darf nur an geeignete und hierfür vorgesehene Komponenten angeschlossen werden.

Zusätzlich besitzt das Gerät eine RS485 Schnittstelle zur digitalen Datenübertragung (siehe Abschnitt 5.1).

Das VSI ist mit einem metallgedichteten Kaltkathoden-Sensor ausgerüstet (invertiertes Magnetron). Es kann an geeignete Flanschverbindungen angeschlossen werden.

Bestimmungsgemäße Verwendung

Das VSI dient ausschließlich der Absolutdruckmessung in gasförmigen Medien. Es darf nur an geeignete und hierfür vorgesehene Komponenten angeschlossen werden.

Nicht bestimmungsgemäße Verwendung

Als nicht bestimmungsgemäß gilt der Einsatz zu Zwecken, die von oben genannten abweichen, insbesondere:

- Anschluss an Geräte oder Komponenten, die laut ihrer Betriebsanleitung hierfür nicht vorgesehen sind.
- Anschluss an Geräte, die berührbare, Spannung führende Teile aufweisen.

Bei nicht bestimmungsgemäßem Einsatz erlischt jeglicher Haftungs- und Gewährleistungsanspruch.

Die Verantwortung im Zusammenhang mit den verwendeten Prozessmedien liegt beim Betreiber.



Das Gerät ist nicht zum Einsatz in Verbindung mit Korrosivgas vorgesehen. Aggressive Medien wie Halogenide, Kohlenstoff- oder Sauerstoff-Plasmen können die Lebensdauer des Sensors reduzieren!

Ölnebel, Staub und Kondensat beeinträchtigen die Funktion des Sensors und können zum Ausfall führen!



Dauerhafter Betrieb im Druckbereich $5,0 \times 10^{-4}$ bis $5,0 \times 10^{-3}$ mbar kann einen erhöhten Verschleiß des Kaltkathodensensors bewirken.

3 Installation

3.1 Hinweise zur Installation



Starkes Magnetfeld!
Das Gerät enthält starke Permanentmagnete.



Keine eigenmächtigen Umbauten oder Veränderungen am Gerät vornehmen!

Aufstellungsort: Innenräume

Für nicht vollklimatisierte Betriebsräume gilt:

Temperatur: +5 °C ... +60 °C

Rel. Luftfeuchte: max. 80% bis 30 °C, max. 50% bei 40 °C, nicht betauend

Luftdruck: 860 - 1060 hPa (mbar)

3.2 Vakuumanschluss



Schmutz und Beschädigungen, insbesondere am Flansch, beeinträchtigen die Funktion dieses Gerätes.

Beachten Sie bitte die beim Umgang mit Vakuumkomponenten erforderlichen Regeln in Bezug auf Sauberkeit und Schutz vor Beschädigung.

- Staubschutzkappe entfernen (wird bei Instandhaltungsarbeiten wieder benötigt!)
- Vakuumanschluss fachgerecht über KF Kleinflansch/ CF-Flansch herstellen
- Für Kleinflansch-Verbindung Metall-Spannelemente verwenden, die sich nur mit einem Werkzeug öffnen und schließen lassen, Dichtringe mit Zentrierring verwenden
- Sicherstellen, dass der Sensorflansch mit dem Schutzleiter verbunden ist, beispielsweise durch metallischen Kontakt zur geerdeten Vakuumkammer (metallische Spannelemente)

Die Einbaulage ist frei wählbar, jedoch kann eine Montage von unten, d.h. mit nach oben gerichtetem Flansch, zu vorzeitiger Verschmutzung und Ausfall des Geräts führen. Zu bevorzugen ist der Einbau von oben, d.h. mit nach unten gerichtetem Flansch, damit sich Staub und Kondensat nicht in der Messzelle ansammeln können. Der Transmitter ist in dieser Lage ab Werk justiert.



Das Gerät beim Einbau nicht gewaltsam verdrehen, dies kann zur mechanischen Beschädigung führen!



Bei Überdruck im Vakuumsystem > 1 bar

Versehentliches Öffnen von Spannelementen kann zu Verletzungen durch herumfliegende Teile führen! Ungesicherte Schlauchverbindungen können sich lösen und Gesundheitsschäden durch ausströmende Prozessmedien herbeiführen!



Bei Überdruck im Vakuumsystem 1,5 bis 4 bar

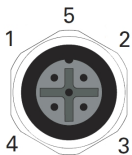
Bei KF-Flanschverbindungen können Elastomer-Dichtringe dem Druck nicht mehr standhalten. Dies kann zu Gesundheitsschäden durch ausströmende Prozessmedien führen!

3.3 Elektrischer Anschluss

3.3.1 Spannungsversorgung / RS485 Schnittstelle

Die elektrische Verbindung ist unter Verwendung geeigneter Kabel EMV-gerecht gemäß untenstehender Pinbelegung herzustellen:

Stecker M12, A-kodiert, 5polig, weiblich



Pin1: RS485 +
 Pin2: Voltage Supply 24 VDC
 Pin3: Supply GND
 Pin4: RS485 -
 Pin5: n.c.



Es wird empfohlen, Abschirmung und Speisungserde (Pin 3) beim Speisegerät mit Erdung zu verbinden.



Falscher Anschluss oder unzulässige Versorgungsspannung können zu Schäden am Transmitter führen!

3.3.2 EtherCAT ECAT Out / ECAT In

Die elektrische Verbindung ist unter Verwendung geeigneter Kabel EMV-gerecht gemäß untenstehender Pinbelegung herzustellen:



Stecker 2x M12, D-kodiert, 4polig, weiblich

Pin1: Tx+ / Transmit Data +
 Pin2: Rx+ / Receive Data +
 Pin3: Tx- / Transmit Data -
 Pin4: Rx- / Receive Data -



Falscher Anschluss kann zu Schäden am Transmitter führen!

4 Betrieb

4.1 Allgemeines

Messprinzip

Der Vakuum Transmitter VSI besitzt einen internen Kaltkathoden-Ionisationssensor. Der Kaltkathoden-Sensor vom Typ invertiertes Magnetron erzeugt in einer Gasentladung ionisiert Gasmoleküle. Der gemessene Ionenstrom ist ein Maß für die Anzahl der vorhandenen Gasmoleküle und somit für den Absolutdruck.

Schnittstellen

Der gemessene Druckwert kann über die serielle RS485 Schnittstelle des Transmitters oder über den EtherCAT Anschluss digital ausgelesen werden. Darüber hinaus können verschiedene Parameter wie Gasart-Korrekturfaktoren programmiert werden. Weitere Informationen hierzu finden Sie in Kapitel 5.

Stabilisierungszeit

Die Ausgabe des Mess-Signals erfolgt ca. 2 s nach Einschalten des Kaltkathodensensors. Das Einschalten kann manuell oder auch automatisch erfolgen (siehe Abschnitt 5.7). Zur Ausnutzung der vollen Genauigkeit kann es -auch nach extremen Drucksprüngen- angebracht sein, eine Stabilisierungszeit von 5 Minuten zu beachten.

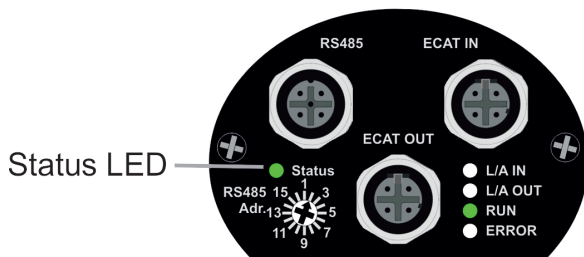
Messgenauigkeit

Das Gerät ist ab Werk in stehender Position bei einer Versorgungsspannung von 24 VDC abgeglichen.

Gasartabhängigkeit

Das Mess-Signal ist gasartabhängig. Das Gerät ist auf N_2 bzw. trockene Luft abgeglichen. Für andere Gase können Korrekturfaktoren gesetzt werden, so dass unterhalb 0,1 mbar eine korrekte Druckausgabe resultiert (siehe Abschnitt 5.6).

4.2 Status LED



Die Status LED des VSI signalisiert folgende Betriebszustände:

- Normalbetrieb / Magnetron on (*grün - Dauerleuchten*)
- ☀ Normalbetrieb / Magnetron off (*grün - langsames Blinken*)
- Fehler (*rot - Dauerleuchten*)

4.3 Kaltkathode ein- und ausschalten

Das Starten des Kaltkathodensensors kann entweder manuell oder automatisch erfolgen.

Hierzu ist es möglich, den entsprechenden Geräte-Parameter »Cathode Control Mode« (CM) per Softwarebefehl einzustellen, siehe hierzu Abschnitt 5.6.



Bei ausgeschalteter Kaltkathode liefert der VSI keine Messwerte.

Manuelle Steuerung

Der Kaltkathodensensor muss manuell ein- und ausgeschaltet werden. Dies kann per Software-Kommando »Cathode Control« (CC) erfolgen.

Automatische Steuerung

Der VSI Vakuumtransmitter überwacht das Ein- und Ausschalten des Kaltkathodensensors automatisch:

Einschaltdruck $2,0 \times 10^{-3}$ mbar

Ausschaltdruck $3,0 \times 10^{-3}$ mbar



In jedem Fall schaltet der Kaltkathodensensor aus Sicherheitsgründen und zum Schutz des Sensors vor Beschädigung automatisch aus, sobald der Gasdruck über $3,0 \times 10^{-3}$ mbar liegt.

4.4 Ausheizen

Soll die Vakuumkammer mit angeflanschem VSI ausgeheizt werden, so darf die Temperatur am Sensorflansch 160°C keinesfalls überschreiten.

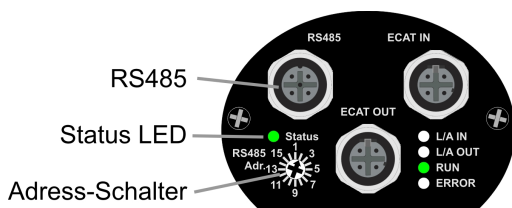


Die Spannungsversorgung des Transmitters muss während des Ausheizens der Kammer ausgeschaltet sein. Anderenfalls kann es zu Schäden an der Elektronik kommen!

5 Kommunikation

5.1 Die serielle Schnittstelle des VSI

Der Transmitter verfügt über eine serielle Schnittstelle RS485. Um die Geräteadresse zur Kommunikation über RS485 einzustellen, ist zunächst der Gummistopfen über dem Adress-Schalter zu entfernen und anschließend der Adress-Schalter mit einem dünnen Schraubendreher oder ähnlichem Hilfsmittel auf einen Wert zwischen 1 und 16 einzustellen. Danach den Gummistopfen wieder einsetzen.



Bei der Kommunikation werden die Telegramme gemäß Thyracont Protokoll Version V2 als ASCII-Code übertragen. Ausführliche Informationen hierzu finden Sie in der gesonderten Beschreibung »Thyracont Communication Protocol«.

Download unter: www.thyracont-vacuum.com/unterstuetzung/downloadcenter/

Schnittstellen-Parameter:

9,6 / 14,4 / 19,2 / 38,4 / 57,6 / 115,2 kBd, 8 Datenbits, 1 Stopbit, keine Parität



Nach dem Einschalten startet der Transmitter mit 9,6 kBd. Empfängt er Anfrage-Telegramme mit einer anderen Baudrate, so stellt sich der Transmitter automatisch darauf ein. Für diese automatische Baudraten-Erkennung benötigt er maximal zwei Telegramme der Sorte »Typanfrage« oder »Messwertanfrage«.

5.2 Die EtherCAT Schnittstelle des VSI

EtherCAT® ist eine eingetragene Marke und patentierte Technologie, lizenziert durch die Beckhoff Automation GmbH, Deutschland.



Für die Kommunikation über die EtherCAT Schnittstelle existiert eine separate Anleitung, welche dem Gerät beiliegt.



Die Beschreibung auf den folgenden Seiten bezieht sich daher auf die über RS485 ansprechbaren Parameter.

Weitere Informationen zu den EtherCAT Spezifikationen finden Sie unter www.ethercat.org.

Bedeutung der Status LEDs

| LED | | Anzeige | Zustand | Beschreibung |
|---------|------|-------------|-------------------------------------|---|
| L/A IN | grün | aus | - | keine Verbindung auf dem ankommenden EtherCAT-Strang |
| | | an | linked | physikalische Verbindung zum vorhergehenden EtherCAT Slave vorhanden |
| | | blinkt | aktiv | Kommunikation mit vorhergehendem EtherCAT Teilnehmer |
| L/A OUT | grün | aus | - | keine Verbindung auf dem weiterführenden EtherCAT-Strang |
| | | an | linked | physikalische Verbindung zum weiterführenden EtherCAT Slave vorhanden |
| | | blinkt | aktiv | Kommunikation mit weiterführendem EtherCAT Teilnehmer |
| RUN | grün | aus | init | Transmitter ist im Initialisierungs-Zustand |
| | | blinkt | pre-operational | Transmitter ist im Zustand Pre-Operational |
| | | Einzelblitz | safe-operational | Transmitter ist im Zustand Safe-Operational |
| | | an | operational | Transmitter ist im Zustand Operational |
| | | flackert | bootstrap | Firmware wird geladen |
| ERROR | rot | aus | - | kein Fehler |
| | | blinkt | Err-operational no communication | Konfigurationsfehler / Datenfehler |

5.3 Parameterübersicht

| Command | RS485 Code | EtherCAT |
|--|-----------------|----------|
| Type of Device | TD | x |
| Product Name | PN | |
| Serial Number Device | SD | |
| Serial Number Head (Sensor) | SH | |
| Version Device | VD | |
| Version Firmware | VF | |
| Version Bootloader | VB | |
| Baud Rate | BR | |
| Response Delay | RD | |
| Device Restart | DR | |
| Measurement Range | MR | |
| Measurement Value | MV ¹ | x |
| Cathode Control Mode | CM | x |
| Cathode Control | CC | x |
| Gas Correction Factor 4 (Cold Cathode) | C4 | x |

1) Bei manuell ausgeschaltetem Kaltkathodensensor wird ein Fehlercode ausgegeben



Das bisherige RS485 Schnittstellen-Protokoll der Version V1 wird auch weiterhin von allen Smartline Geräten unterstützt! Telegramme, die gemäß Protokollversion 1 aufgebaut sind, können somit weiter verwendet werden.

5.4 Geräte-Parameter und Information

Type of Device (TD):

Abfragen des Gerätetyps, z.B. VSI209

Product Name (PN):*

Abfragen des Produktnamens (entspricht der Artikelnummer)

Serial Number Device (SD):*

Abfragen der Geräte-Seriennummer

Serial Number Head (SH):*

Abfragen der Seriennummer des Sensorkopfes

Version Device (VD):*

Abfragen der Hardware-Versionsnummer des Geräts

Version Firmware (VF):*

Abfragen der Firmware-Versionsnummer des Geräts

Version Bootloader (VB):*

Abfragen der Bootloader-Version des Geräts

Baud Rate (BR):*

Einstellen der Baudrate zur Datenübertragung

Wertebereich: 9600, 14400, 19200, 28800, 38400, 57600, 115200 Bd

Response Delay (RD):*

Abfragen und Einstellen der Wartezeit zwischen dem Empfang eines Telegramms und dem Senden der Antwort.

Wertebereich: 1 ... 99999 µs (Default 5500 µs)

Device Restart (DR):*

Geräte-Reset durchführen

*) Nicht über EtherCAT ansprechbar

5.5 Messwertabfrage

Measurement Range (MR):*

Abfragen des Messbereichs

Measurement Value MV:

Abfragen des aktuell gemessenen Druckwertes

Bei manuell ausgeschalteter Kaltkathode (siehe Sensor Parameter »Cathode Control Mode« (CM)) wird das Signal »OR« zurückgegeben.

*) Nicht über EtherCAT ansprechbar

5.6 Sensor Parameter

Steuer-Modus Kaltkathode - Cathode Control Mode (CM)

Das Starten des Kaltkathodensensors kann entweder manuell oder automatisch erfolgen.

Hierzu ist es möglich, den entsprechenden Geräte-Parameter »Cathode Control Mode« (CM) per Softwarebefehl einzustellen:

- »0«: User Control, manuelles Ein-/Ausschalten der Kaltkathode
- »1«: Automatic Control, automatisches Ein-/Ausschalten der Kaltkathode (Default)

Das manuelle Ein- und Ausschalten des Kaltkathoden-Sensors erfolgt per Softwarebefehl »Cathode Control« (CC).

Kaltkathode ein- und ausschalten - Cathode Control (CC)

Soll der Kaltkathoden-Sensor manuell ein- oder ausgeschaltet werden, ist dies mithilfe des Geräte-Parameters »Cathode Control« (CC) per Softwarebefehl möglich:

- »0«: off - Kaltkathode ausschalten
- »1«: on - Kaltkathode einschalten

Der Parameter kann zur Kontrolle des Betriebszustands der Kaltkathode auch abgefragt werden.



Der Parameterwert »Cathode Control« (CC) wird nur temporär im Gerät gespeichert. Nach Ausfall oder Ausschalten der Spannungsversorgung wird der Parameter auf »0«/off zurückgesetzt.

Gasart-Korrekturfaktoren - Gas Correction Factor (C4)

Das Mess-Signal des VSI ist gasartabhängig. Das Gerät ist auf N₂ bzw. trockene Luft abgeglichen. Für andere Gase kann die Druckausgabe korrigiert werden, indem ein entsprechender Korrekturfaktor gesetzt wird.

Die Messwerte des Sensors werden dann bereits im Gerät mit dem Korrekturfaktor multipliziert, so dass am digitalen Ausgang des Transmitters ein korrigiertes Mess-Signal zur Verfügung steht.

Wertebereich: 0,20 ... 8,0

Korrekturfaktor C4 Kaltkathode:

| | | | | | | | |
|-----|-----------------|----------------|-----|----------------|-----|-----|------|
| Ar | CO ₂ | H ₂ | He | N ₂ | Ne | Kr | Xe |
| 0,8 | 0,74 | 2,4 | 5,9 | 1,0 | 3,5 | 0,6 | 0,41 |

6 Wartung und Service



Vorsicht bei kontaminierten Teilen!

Es kann zu Gesundheitsschäden kommen. Informieren Sie sich vor Aufnahme der Arbeiten über eine eventuelle Kontamination. Beachten Sie beim Umgang mit kontaminierten Teilen die einschlägigen Vorschriften und Schutzmaßnahmen.

Das Gerät ist wartungsfrei. Äußerliche Verschmutzungen können mit einem feuchten Tuch beseitigt werden.

Sollte wider Erwarten ein Schaden an Ihrem VSI auftreten, senden Sie das Gerät bitte mit einer ausgefüllten Kontaminationserklärung (siehe nächste Seite) zur Reparatur an uns.



Das Gerät ist nicht zur kundenseitigen Reparatur vorgesehen!

Defekte Sensorköpfe können vor Ort gegen kalibrierte Ersatzsensoren ausgetauscht werden (Ersatzteile B_VSM77, B_VSM78 und B_VSM79).



Fehlfunktionen des Gerätes, die auf Verschmutzung oder Verschleiß zurückzuführen sind, fallen nicht unter die Gewährleistung.

Fehlersignal und Störungen

| Problem | Mögliche Ursache | Behebung |
|--|---|--|
| Messwertabweichung zu groß | Verschleiß, Verschmutzung, extreme Temperaturen | Sensor ersetzen oder Gerät einschicken |
| »OR« via RS485 | Messbereich überschritten | (Druck liegt oberhalb der Messgrenze) |
| »UR« via RS485 | Messbereich unterschritten | (Druck liegt unterhalb der Messgrenze) |
| »ERROR1« via RS485 / Status LED dauer-rot | Elektronik oder Sensor defekt | Gerät einschicken oder Sensor ersetzen |
| Access Code »7« via RS485 | Fehlermeldung / Warnung | siehe gesonderte Beschreibung Thyracont Communication Protocol |

Kontaminierungserklärung



ACHTUNG: Diese Kontaminierungserklärung muss korrekt und vollständig ausgefüllt allen Vakuumgeräten und -komponenten beigelegt werden, die Sie zur Reparatur oder Wartung an uns zurücksenden. Ansonsten kommt es zu einer Verzögerung der Arbeiten. Diese Erklärung darf nur von autorisiertem Fachpersonal ausgefüllt und unterschrieben werden!

1 Art des Produkts

Artikelnr: _____

Seriennr: _____

2 Grund für die Einsendung

3 Verwendete(s) Betriebsmittel

4 Einsatzbedingte, gesundheitsgefährdende Kontaminierung des Produkts

| | | |
|--------------------|-------------------------------|-----------------------------|
| toxisch | nein <input type="checkbox"/> | ja <input type="checkbox"/> |
| ätzend | nein <input type="checkbox"/> | ja <input type="checkbox"/> |
| mikrobiologisch | nein <input type="checkbox"/> | ja <input type="checkbox"/> |
| explosiv | nein <input type="checkbox"/> | ja <input type="checkbox"/> |
| radioaktiv | nein <input type="checkbox"/> | ja <input type="checkbox"/> |
| sonst. Schadstoffe | nein <input type="checkbox"/> | ja <input type="checkbox"/> |



Kontaminierte Produkte werden nur bei Nachweis einer vorschriftsmäßigen Dekontaminierung entgegengenommen!

5 Schadstoffe und prozessbedingte, gefährliche Reaktionsprodukte mit denen das Produkt in Kontakt kam:

| Handelsname Produktname Hersteller | Chemische Bezeichnung evtl. auch Formel | Gefahr- klasse | Maßnahmen bei Freiwerden der Schadstoffe | Erste Hilfe bei Unfällen |
|--|---|-------------------|--|-----------------------------|
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

6 Rechtsverbindliche Erklärung

Hiermit versichere(n) ich/wir, dass die Angaben in diesem Vordruck korrekt und vollständig sind. Der Versand des kontaminierten Produkts erfolgt gemäß den gesetzlichen Bestimmungen.

Firma/Institut _____ Name _____

Straße _____

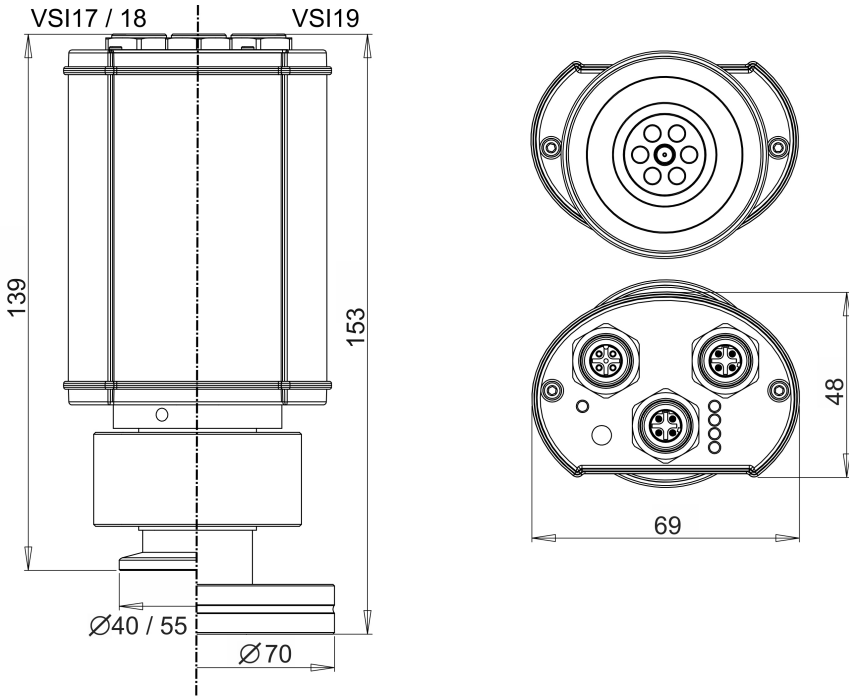
PLZ, Ort _____

Telefon _____

Telefax _____

Email _____ Firmenstempel, rechtsverbindliche Unterschrift

7 Technische Daten



| | |
|-------------------------------|--|
| Messprinzip | Kaltkathode (Invertiertes Magnetron), gasartabhängig |
| Messbereich | $2,0 \times 10^{-3}$ - $5,0 \times 10^{-9}$ mbar ($1,5 \times 10^{-3}$ - $5,0 \times 10^{-9}$ Torr) |
| Max. Überlast | 10 bar abs. |
| Genauigkeit | $2,0 \times 10^{-3}$... $2,0 \times 10^{-8}$ mbar: 25% v. Messwert |
| Materialien mit Vakuumkontakt | Edelstahl 1.4307, Wolfram, Nickel, Glas, Molybdän, Al_2O_3 Keramik |
| Anodenmaterial | Molybdän |
| Anodenspannung | < 2,5 kV |
| Reaktionszeit | 50 ms (Einschalten Kaltkathode < 2 s) |
| Betriebstemperatur | 5 ... 60 °C |
| Lagertemperatur | -40 ... +65 °C |
| Ausheiztemperatur | max. 160 °C am Flansch (Spannungsversorgung ausgeschaltet) |
| Spannungsversorgung | 20 - 30 VDC |
| Leistungsaufnahme | max. 3 W, zusätzlich 0,8 W für EtherCAT |

| | |
|------------------------|---|
| RS485 Schnittstelle | 9,6 ... 115 kBd, 8 databit, 1 stopbit, no parity Anschluss: M12 Rundsteckverbinder A-codiert, 5polig, weibl., verschraubbar |
| EtherCAT Schnittstelle | Anschluss: M12 Rundsteckverbinder D-codiert, 4polig, weibl., verschraubbar |
| Vakuumananschluss | VSI17: Kleinflansch DN25 ISO KF VSI18: Kleinflansch DN40 ISO KF VSI19: Conflat Flansch DN40 CF |
| Schutzart | IP 54 |
| Gewicht | 555 g (VSI17) |

8 Konformitätserklärung



EU Konformitätserklärung *EU Declaration of Conformity*

Adresse / Address: Thyracont Vacuum Instruments GmbH
Max-Emanuel-Straße 10
94036 Passau
Germany

Produkt: Vakuum Transmitter
Product: Vacuum Transducer

Typ / Type: VSI17D, VSI17DL, VSI17E, VSI17PN
VSI18D, VSI18DL, VSI18E, VSI18PN
VSI19D, VSI19DL, VSI19E, VSI19PN

Die Produkte entsprechen den Anforderungen folgender Richtlinien:
Product is in conformity with the requirements of the following directives:

2014/30/EU **Electromagnetic Compatibility (EMC)**
2011/65/EU **EC directive on RoHS**

Zur Überprüfung der Konformität wurden dabei folgende Normen herangezogen:
The conformity was checked in accordance with the following harmonized EN-standards:

EN 61326-1:2013 Group 1 / Class B
EN 50581:2012

Passau, 03.09.2018

Frank P. Salzberger, Geschäftsführer

Contents

| | | |
|----------|---|-----------|
| 1 | Safety Instructions | 26 |
| 2 | Vacuum Transducer VSI | 27 |
| 2.1 | For Orientation | 27 |
| 2.2 | Delivery Content | 27 |
| 2.3 | Product Description | 28 |
| 3 | Installation | 29 |
| 3.1 | Notes for Installation | 29 |
| 3.2 | Vacuum Connection | 29 |
| 3.3 | Electrical Connection | 30 |
| 3.3.1 | Voltage Supply / RS485 Interface | 30 |
| 3.3.2 | EtherCAT ECAT Out / ECAT In | 31 |
| 4 | Operation | 32 |
| 4.1 | General | 32 |
| 4.2 | Status LED | 33 |
| 4.3 | Switch-On / Switch-Off Cold Cathode | 33 |
| 4.4 | Bake-Out | 34 |
| 5 | Communication | 35 |
| 5.1 | The Serial Interface of the VSI | 35 |
| 5.2 | The EtherCAT Interface of the VSI | 36 |
| 5.3 | Survey of Commands | 37 |
| 5.4 | Device Parameters and Information | 38 |
| 5.5 | Measurement Query | 39 |
| 5.6 | Sensor Parameters | 39 |
| 6 | Maintenance and Service | 42 |
| 7 | Technical Data | 44 |
| 8 | Declaration of Conformity | 46 |

Manufacturer:
 Thyracont Vacuum Instruments GmbH
 Max-Emanuel-Straße 10
 D-94036 Passau
 Tel.: ++49/851/95986-0
 email: info@thyracont-vacuum.com
 Internet: <https://www.thyracont-vacuum.com>

1 Safety Instructions

- Read and follow the instructions of this manual
- Inform yourself regarding hazards, which can be caused by the product or arise in your system
- Comply with all safety instructions and regulations for accident prevention
- Check regularly that all safety requirements are being complied with
- Take account of the ambient conditions when installing your VSI; The protection class is IP 54, which means the unit is protected against penetration of dust and splash water
- Adhere to the applicable regulations and take the necessary precautions for the process media used
- Consider possible reactions between materials and process media, e.g. due to the heat generated by the product
- Do not carry out any unauthorized conversions or modifications on the unit
- Before you start working, find out whether any of the vacuum components are contaminated
- Adhere to the relevant regulations and take the necessary precautions when handling contaminated parts
- When returning the unit to us, please enclose a declaration of contamination
- Communicate the safety instructions to other users

Pictogram Definition



Important information about the product, its handling or about a particular part of the documentation, which requires special attention



Danger of damage to the unit or system



Danger of personal injury



Danger of an electric shock when touching



Strong magnetic field!
Danger of personal injury

2 Vacuum Transducer VSI

2.1 For Orientation

These operating instructions describe installation and operation of products with article numbers

VSI17E, VSI18E, VSI19E.

The article number can be found on the product's type label. Technical modifications are reserved without prior notification.

2.2 Delivery Content

Included in the delivery consignment are:

- Transducer VSI
- Protective flange cover
- Operating instructions

Available Accessories:

- Centering ring DN25KF with metal baffle, ZZCH025
- Centering ring DN40KF with metal baffle, ZZCH040
- Metal baffle for DN40CF, ZZCH040CF

Connectors and Cables:

- Cable 3m, for power supply, WE0012003
- Cable 5m, for power supply, WE0012005
- Cable 10m, for power supply, WE0012010
- Data cable 3m, 2xM12, Industrial Ethernet, WE1212003
- Data cable 5m, 2xM12, Industrial Ethernet, WE1212005
- Data cable 10m, 2xM12, Industrial Ethernet, WE1212010
- Data cable 3m, RJ45/M12, Industrial Ethernet, WE4512003
- Data cable 5m, RJ45/M12, Industrial Ethernet, WE4512005
- Data cable 10m, RJ45/M12, Industrial Ethernet, WE4512010

2.3 Product Description

The VSI vacuum transducer is measuring total gas pressure in the range of 5.0×10^{-9} - 2.0×10^{-3} mbar. Readings and data are transmitted via EtherCAT interface, the device must be connected to suitable components only.

In addition the device has a serial RS485 interface for digital data transfer (see section 5.1).

The VSI is equipped with a metal-sealed sensor type Cold Cathode (inverted magnetron). It can be mounted to suitable flange connectors.

Proper Use

The VSI serves exclusively to provide absolute pressure measurements in gaseous media. It may only be connected to components specifically provided for such purpose.

Improper Use

The use for purposes not covered above is regarded as improper, in particular:

- connection to components which are not specified for in their operating instructions
- connection to components containing touchable, voltage carrying parts.

No liability or warranty will be accepted for claims arising from improper use.

The user bears the responsibility with respect to the used process media.



The device is not designed for use in corrosive gas atmosphere. Aggressive media such as halogenides, carbon or oxygen plasma can reduce sensor life-time!
Dust, oil or condensing vapours will affect sensor performance and may cause malfunction!



Permanent operation in the pressure range 5.0×10^{-4} to 5.0×10^{-3} mbar may cause increased wear of the cold cathode sensor.

3 Installation

3.1 Notes for Installation



Strong magnetic field!
The gauge contains strong permanent magnets.



Unauthorized modifications or conversions of the instrument are not allowed!

Installation location: Indoor

For not fully air conditioned open buildings and operation rooms:

Temperature: +5 °C ... +60 °C

Rel. humidity: max. 80% up to 30 °C, max. 50% at 40 °C, non-condensing

Ambient pressure: 860 - 1060 hPa (mbar)

3.2 Vacuum Connection



Dirt and damage, especially at the vacuum flange, have an adverse effect on the function of this vacuum component. Please take account of the necessary instructions with regard to cleanliness and damage prevention when using vacuum components.

- Remove the protective cover (is required again during maintenance work!)
- Make vacuum connection via ISO KF small flange or CF conflat flange
- For small flange connection use clamps that can be opened and closed with appropriate tools only, use sealing rings with a centering ring
- Make sure that the sensor flange is connected to ground, e.g. by having electrical contact to the grounded vacuum chamber (use metallic clamps)

The transducer may be mounted in any orientation. Mounting with the flange to the top, however, can lead to early contamination and malfunction. An upright orientation with flange to the bottom is to be preferred in order to keep particles and condensates out of the sensor cell. Further the transducer is adjusted in the upright position ex works.



When mounting the transducer avoid forced twisting or violent opening. This can damage the transducer!



Overpressure in the vacuum system > 1 bar

Accidental or unintended opening of clamp elements under stress can lead to injuries due to parts flying around! Unsecured hose connections can release, process media thus can leak and possibly damage your health!



Overpressure in the vacuum system 1.5 to 4 bar

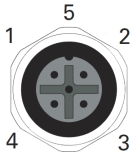
KF flange connections with elastomer sealings cannot withstand such pressures. Process media thus can leak and possibly damage your health!

3.3 Electrical Connection

3.3.1 Voltage Supply / RS485 Interface

The electrical connection is to be made by means of suitable cables considering EMI demands and according to the pin description shown below:

Socket M12, A-coded, 5-pole, female



Pin1: RS485 +
 Pin2: Voltage Supply 24 VDC
 Pin3: Supply GND
 Pin4: RS485 -
 Pin5: n.c.



We recommend to have shield and supply common (pin 3) grounded in the supply unit.



Incorrect connection or inadmissible supply voltage can damage the transducer!

3.3.2 EtherCAT ECAT Out / ECAT In

The electrical connection is to be made by means of suitable cables considering EMI demands and according to the pin description shown below:



Socket 2x M12, D-coded, 4-pole, female

- Pin1: Tx+ / Transmit Data +
- Pin2: Rx+ / Receive Data +
- Pin3: Tx- / Transmit Data -
- Pin4: Rx- / Receive Data -



Incorrect connection or inadmissible supply voltage can damage the transducer!

4 Operation

4.1 General

Measurement Principle

The VSI vacuum transducer is equipped with an internal cold cathode sensor. The cold cathode sensor of type inverted magnetron creates ionized gas molecules by an electric discharge. The resulting ion current is a measure for the number of gas molecules present in the sensor and thus a measure for absolute pressure.

Interfaces

The measured absolute pressure can be read out digitally via the transducer's serial RS485 or via EtherCAT interface. Additionally you can set various parameters like gas correction factors. For further information see chapter 5.

Warm-Up Time

The signal output is available approx. 2 s after the cold cathode sensor is switched on. This can be done manually or automatically (see section 5.6). To take advantage of the maximum accuracy of the unit it is appropriate to allow for a stabilization time of 5 minutes, especially when extreme pressure changes have occurred.

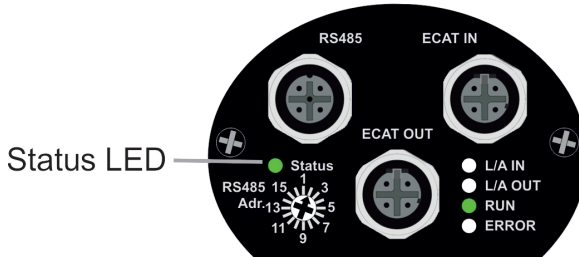
Accuracy

The unit is adjusted ex works in upright position and at 24 VDC voltage supply.




Dependence on Gas Type

The output signal depends on composition and type of the gas being measured. The unit is adjusted for N₂ and dry air. For other gases correction factors can be set (see section 5.6). This will result in a correct pressure display below 0.1 mbar.

4.2 Status LED



The status LED of the VSI signalizes the following operational states:

-  **Normal Operation / Magnetron on** (*green LED continuously on*)
-  **Normal Operation / Magnetron off** (*green LED flashing slowly*)
-  **Error** (*red LED continuously on*)

4.3 Switch-On / Switch-Off Cold Cathode

The cold cathode sensor can either be switched on manually or automatically. The corresponding device parameter »Cathode Control Mode« (CM) can be set by software command, see also section 5.6.



With the cold cathode switched off the VSI will not provide pressure readings.

Manual Control

The cold cathode sensor must be switched on and off manually. This can be done by software command »Cathode Control« (CC).

Automatic Control

The VSI vacuum transducer will automatically control switching on and off the cold cathode sensor:

Switch-on pressure 2.0×10^{-3} mbar

Switch-off pressure 3.0×10^{-3} mbar



For safety reasons and to prevent damage of the cold cathode sensor it will in any case be switched-off as soon as gas pressure increases 3.0×10^{-3} mbar.

4.4 Bake-Out

When a bake-out of the vacuum chamber is performed with the VSI being mounted to the chamber, the temperature at the sensor flange must not exceed 160°C .

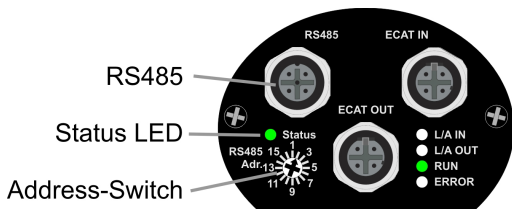


The transducer's voltage supply must be switched-off while the chamber is heated. Otherwise a damage of the electronics can be the result!

5 Communication

5.1 The Serial Interface of the VSI

The transducer is equipped with a serial RS485 interface. To set the device address for communication via RS485 please remove the rubber cap over the address switch and then set the address switch to a value between 1 and 16 using a small screw driver or similar tool. Afterwards insert the rubber cap again.



Communication telegrams are transmitted as ASCII text according to the Thyracont protocol version V2. Detailed information is provided in the separate description »Thyracont Communication Protocol«.

Download link: www.thyracont-vacuum.com/en/support/downloadcenter/

Interface Parameter:

9.6 / 14.4 / 19.2 / 38.4 / 57.6 / 115.2 kBd, 8 databits, 1 stopbit, no parity



When powered on the transducer starts with 9.6 kBd. If a telegram with different baud rate is received, the transducer will automatically adapt to it. For this automatic baud rate adaption a maximum of two telegrams of type »Type Query« or »Measurement Query« is required.

5.2 The EtherCAT Interface of the VSI

EtherCAT® is a registered trademark and patented technology, licensed by Beckhoff Automation GmbH, Germany.



A separate manual is delivered with the gauge describing the use of the EtherCAT interface.



Hence, the description on the following pages refers to parameters accessible via RS485.

Further information about EtherCAT specifications can be found under www.ethercat.org.

Meaning of the status LEDs

| LED | | Display | State | Explanation |
|---------|-------|--------------|----------------------------------|--|
| L/A IN | green | off | - | No connection on the incoming EtherCAT line |
| | | on | linked | Physical connection to the previous EtherCAT slave available |
| | | flashing | active | Communication with the previous EtherCAT partner |
| L/A OUT | green | off | - | No connection on the outgoing EtherCAT line |
| | | on | linked | Physical connection to the next EtherCAT slave available |
| | | flashing | active | Communication with the next EtherCAT partner |
| RUN | green | off | init | Transmitter is in initializing state |
| | | flashing | pre-operational | Transmitter is in state pre-operational |
| | | single flash | safe-operational | Transmitter is in state safe-operational |
| | | on | operational | Transmitter is in state operational |
| | | flickering | bootstrap | Firmware is being uploaded |
| ERROR | red | off | - | No error |
| | | flashing | Err-operational no communication | Configuration error / Data error |

5.3 Survey of Commands

| Command | RS485 Code | EtherCAT |
|--|-----------------|----------|
| Type of Device | TD | x |
| Product Name | PN | |
| Serial Number Device | SD | |
| Serial Number Head (Sensor) | SH | |
| Version Device | VD | |
| Version Firmware | VF | |
| Version Bootloader | VB | |
| Baud Rate | BR | |
| Response Delay | RD | |
| Device Restart | DR | |
| Measurement Range | MR | |
| Measurement Value | MV ¹ | x |
| Cathode Control Mode | CM | x |
| Cathode Control | CC | x |
| Gas Correction Factor 4 (Cold Cathode) | C4 | x |

1) If the cold cathode has been manually switched off an error code will be returned



The previous communication protocol version V1 will furthermore be supported by all Smartline devices! Therefore all telegrams built according to protocol version 1 can further be used.

5.4 Device Parameters and Information

Type of Device (TD):

Query of device type, e.g. VSI209

Product Name (PN):*

Query of product name (article number)

Serial Number Device (SD):*

Query of device serial number

Serial Number Head (SH):*

Query of sensor head serial number

Version Device (VD):*

Query of the device's hardware version

Version Firmware (VF):*

Query of the device's firmware version

Version Bootloader (VB):*

Query of the device's bootloader version

Baud Rate (BR):*

Set the baud rate for data transmission

Value range: 9600, 14400, 19200, 28800, 38400, 57600, 115200 Bd

Response Delay (RD):*

Query and set the time delay between receiving a telegram and sending the answer.

Value range: 1 ... 99999 µs (default 5500 µs)

Device Restart (DR):*

Make a device reset

*) Not accessible via EtherCAT

5.5 Measurement Query

Measurement Range (MR):*

Query measurement range of the gauge

Measurement Value MV:

Query current pressure measurement

If the cold cathode sensor has been manually switched off (see sensor parameter »Cathode Control Mode« (CM)) the signal »OR« will be returned.

*) Not accessible via EtherCAT

5.6 Sensor Parameters

Cathode Control Mode (CM)

The cold cathode sensor can be switched on either manually or automatically.

The corresponding device parameter »Cathode Control Mode« (CM) can be set by software command:

- »0«: user control, sensor has to be switched on and off manually
- »1«: automatic control, sensor has to be switched on and off automatically (default)

Manual switch-on and switch-off of the cold cathode can be done by software command »Cathode Control« (CC).

Switch Cold Cathode On and Off - Cathode Control (CC)

Device parameter »Cathode Control« (CC) is used for switching on and off the cold cathode sensor manually by software command:

- »0«: off - switch off cold cathode
- »1«: on - switch on cold cathode

A query of this parameter is also allowed in order to check the sensor's operating status.



Parameter »Cathode Control« (CC) is only temporarily saved in the transducer memory. After mains supply is switched off or disconnected the parameter will always be reset to »0«/off.

Gas Correction Factor (C4)

The measurement signal of the VSI depends on type and composition of the gas being measured. The unit is adjusted for N₂ and dry air. For other gases the pressure display can be corrected by setting a related correction factor.

The measurement results of the sensor are then multiplied with the correction factor by the unit's microcontroller, thereby providing a corrected pressure reading as digital output.

Value range: 0.20 ... 8.0

Correction factor C4 cold cathode:

| | | | | | | | |
|-----|-----------------|----------------|-----|----------------|-----|-----|------|
| Ar | CO ₂ | H ₂ | He | N ₂ | Ne | Kr | Xe |
| 0.8 | 0.74 | 2.4 | 5.9 | 1.0 | 3.5 | 0.6 | 0.41 |

6 Maintenance and Service



Danger of possibly contaminated parts!

Contaminated parts can cause personal injuries. Inform yourself regarding possible contamination before you start working. Be sure to follow the relevant instructions and take care of necessary protective measures.

The unit requires no maintenance. External dirt and soiling can be removed by a damp cloth.

Should a defect or damage occur on your VSI, please return the instrument for repair and enclose a declaration of contamination (see next page).



The unit is not prepared for customer repair!

Defective sensor heads can be exchanged on-site by calibrated replacement sensors (spare parts B_VSM77, B_VSM78 and B_VSM79).



Malfunction of the unit which is caused by contamination or wear and tear is not covered by warranty.

Error Messages and Malfunction

| Problem | Possible Cause | Correction |
|---|---|---|
| high measurement error | wear and tear, contamination, extreme temperature | replace sensor or send unit for repair |
| »OR« via RS485 | pressure over range | (pressure is above range limit) |
| »UR« via RS485 | pressure under range | (pressure is below range limit) |
| »ERROR1« via RS485 / status LED cont. red | defective electronics or sensor | send unit for repair or replace sensor |
| access code »7« via RS485 | error message / warning | see separate documentation Thyracont Communication Protocol |

Declaration of Contamination



ATTENTION: This declaration about contamination has to be filled out correctly and must be attached to all vacuum gauges and components, which are sent back to us for repair or service. Otherwise delays will be the consequence. This declaration must be filled out and signed by authorized and qualified staff only!

| | |
|---|--|
| 1 Type of Product ArticleNo: _____ SerialNo: _____ | 2 Reason for Return _____ _____ |
|---|--|

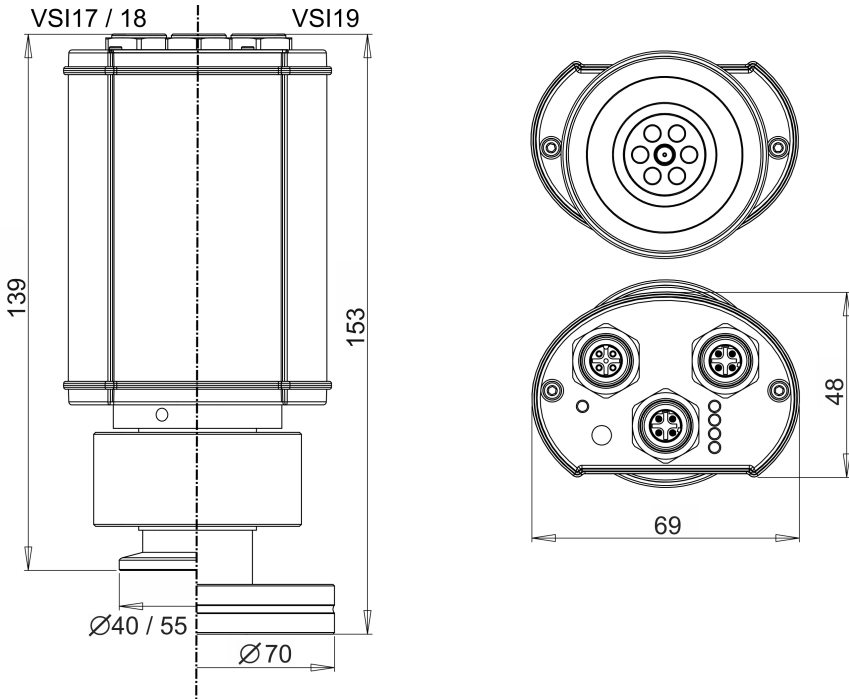
| |
|---|
| 3 Used Machinery Materials _____ _____ |
|---|

| | | | |
|---|-----------------------------|------------------------------|---|
| 4 Harmful Contamination of the Product | | | |
| toxic | no <input type="checkbox"/> | yes <input type="checkbox"/> | <p>Contaminated products will be accepted only when an approved certificate of decontamination is attached!</p> |
| corrosive | no <input type="checkbox"/> | yes <input type="checkbox"/> | |
| microbiological | no <input type="checkbox"/> | yes <input type="checkbox"/> | |
| explosive | no <input type="checkbox"/> | yes <input type="checkbox"/> | |
| radioactive | no <input type="checkbox"/> | yes <input type="checkbox"/> | |
| other substances | no <input type="checkbox"/> | yes <input type="checkbox"/> | |

| 5 Harmful substances and dangerous products of reaction, which were in contact with the product: | | | | |
|---|---------------------------------------|--------------------|--|-------------------------------------|
| Name Manufacturer | Chemical Identification Formula | Hazard Category | Steps in case of escape of the harm- ful substance | First aid in case of an accident |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |

| | |
|---|--|
| 6 Legally Binding Declaration | |
| I guarantee that all statements in this form are correct and complete. The dispatch of the contaminated products will be arranged according to legal regulations. | |
| Company _____ | Name _____ |
| Street _____ | |
| ZIP, City _____ | |
| Phone _____ | |
| Telefax _____ | |
| Email _____ | Company stamp, legally binding signature |

7 Technical Data



| | |
|----------------------------------|--|
| Measurement principle | cold cathode (inverted magnetron), depending on gas type |
| Measuring range | 2.0×10^{-3} - 5.0×10^{-9} mbar (1.5×10^{-3} - 5.0×10^{-9} Torr) |
| Max. overload | 10 bar abs. |
| Accuracy | 2.0×10^{-3} ... 2.0×10^{-8} mbar: 25% f. reading |
| Materials in contact with vacuum | stainl. steel 1.4307, tungsten, nickel, glass, molybdenium, Al_2O_3 ceramic |
| Anode material | molybdenium |
| Anode voltage | < 2.5 kV |
| Reaction time | 50 ms (switching on cold cathode < 2 s) |
| Operating temperature | 5 ... 60 °C |
| Storage temperature | -40 ... +65 °C |
| Bake-out temperature | max. 160 °C at the flange (voltage supply switched-off) |
| Voltage supply | 20 - 30 VDC |
| Power consumption | max. 3 W, 0.8 W for EtherCAT |

| | |
|--------------------|---|
| RS485 interface | 9.6 ... 115 kBd, 8 databit, 1 stopbit, no parity Connector: M12 round type A-coded, 5-pole, female, lockable |
| EtherCAT interface | Connector: M12 round type D-coded, 4-pole, female, lockable |
| Vacuum connection | VSI17: small flange DN25 ISO KF VSI18: small flange DN40 ISO KF VSI19: conflat flange DN40 CF |
| Protection class | IP 54 |
| Weight | 555 g (VSI17) |

8 Declaration of Conformity



EU Konformitätserklärung *EU Declaration of Conformity*

Adresse / Address: Thyracont Vacuum Instruments GmbH
Max-Emanuel-Straße 10
94036 Passau
Germany

Produkt: Vakuum Transmitter
Product: Vacuum Transducer

Typ / Type: VSI17D, VSI17DL, VSI17E, VSI17PN
VSI18D, VSI18DL, VSI18E, VSI18PN
VSI19D, VSI19DL, VSI19E, VSI19PN

Die Produkte entsprechen den Anforderungen folgender Richtlinien:
Product is in conformity with the requirements of the following directives:

2014/30/EU **Electromagnetic Compatibility (EMC)**
2011/65/EU **EC directive on RoHS**

Zur Überprüfung der Konformität wurden dabei folgende Normen herangezogen:
The conformity was checked in accordance with the following harmonized EN-standards:

EN 61326-1:2013 Group 1 / Class B
EN 50581:2012

Passau, 03.09.2018



Frank P. Salzberger, Geschäftsführer

